## 1. Descrizione di rette nello spazio.

1. Direzione di una retta. Data una retta r nello spazio, vogliamo descriverne la direzione, ossia l'insieme  $D_r$  di tutti i vettori dello spazio che sono paralleli alla retta r.

Pensiamo ai vettori di  $D_r$  come alle traslazioni dello spazio che lasciano invariata la retta r. Precisamente,

preso un vettore v nello spazio, sarà  $v \in D_r$  se e solo se

(1) per ogni punto  $X \in r$  si ha  $X + v \in r$ 

Per verificare che un vettore v appartenga alla direzione  $D_r$  non è necessario che esso soddisfi la condizione (1) per tutti i punti X della retta r. E' sufficiente che v verifichi il test (1) per un solo punto della retta r. Questa semplificazione ci fornisce un modo effettivo per sapere se un vettore v appartiene alla direzione di una retta r, basta fare il test della direzione su un solo punto X = A della retta r:

(2) 
$$v \in D_r$$
 se e solo se  $A + v \in r$ 

Questo ci mette in grado di risolvere il

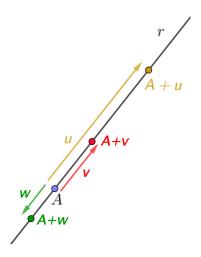
**Problema 1.** Sono dati punti A = (1, 2, 1), B = (3, 2, 2) della retta r. Determinare la direzione della retta r, ossia l'insieme  $D_r$  di tutti i vettori dello spazio che sono paralleli a r.

Procediamo per passi, spezzando cioè il problema in una sequenza di problemini più semplici.

Troviamo un vettore della direzione  $D_r$ . Niente di più facile, avendo solo due dati A, B non ci vuole molto a trovare il vettore v = B - A = (3, 2, 2) - (1, 2, 1) = (2, 0, 1) che trasla A su B, soddisfa quindi la condizione (2) e fa al caso nostro.

Il secondo passo è decisamente più concettuale. I vettori della direzione  $D_r$  sono in quantità infinita, ma hanno tutti la stessa direzione e due di loro sono sempre legati da un rapporto numerico. E' in qualche modo un assioma delle traslazioni di una retta che ci consente di affermare che, preso un vettore w

- (3)  $w \in D_r$  se e solo se esiste un numero reale k tale che w = kvOra si ha kv = k(2,0,1) = (2k,0,k) e possiamo concludere che  $w \in D_r$  se e solo se esiste un numero k tale che w = (2k,0,k)
- 2. Descrizione parametrica di una retta. Vogliamo descrivere l'insieme dei punti di una retta r nello spazio, di cui conosciamo la direzione  $D_r$  e uno dei suoi punti A.



Continuiamo l'esercizio precedente, in cui conosciamo un punto A = (1, 2, 1) e la direzione  $D_r = \{(2k, 0, k) : k \in R\}$  di una retta r.

L'insieme dei punti  $P \in r$  può essere descritto come l'insieme di tutti i punti A+u ottenuti al variare dei vettori  $u \in D_r$ :

$$r = \{A + u : u \in D_r\} = \{(1, 2, 1) + (2k, 0, k) : k \in R\}$$

in conclusione:

$$r = \{(1 + 2k, 2, 1 + k) : k \in R\}$$

3. Equazioni parametriche di una retta. Scriviamo ora le equazioni parametriche di una retta r di cui conosciamo la descrizione parametrica  $r = \{(1 + 2k, 2, 1 + k) : k \in R\}$ 

Un punto (x, y, z dello spazio appartiene alla retta  $r = \{(1 + 2k, 2, 1 + k) : k \in R\}$  se e solo se esiste un numero k tale che

$$(x, y, z) = (1 + 2k, 2, 1 + k)$$

che possiamo scrivere in forma di sistema di tre equazioni:

$$\begin{cases} x = 1 + 2k \\ y = 2 \\ z = 1 + k \end{cases}$$

le equazioni parametriche della retta r, appunto.